

$$1.a) \int_S (\nabla \times F) \cdot \vec{n} \, d\sigma = \int_C F \, dr$$

Burada $S : n$ birim normal vektör alanı ile yönlendirilmiş, sınırı C eğrisi (veya eğrileri) olan bir yüzey. C, S ile uyumlu olarak yönlendiriliyor ve F , bileşenleri sürekliliğe sahip bir vektör alanı.

$$b) \nabla \times F = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 0 & x & 0 \end{vmatrix} = \vec{k} \text{ olur. } S : g(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 = 25$$

yüzeyinin parçası olduğundan $\vec{n} = \pm \frac{\nabla g}{\|\nabla g\|}$ olur. $\nabla g = 2x\vec{i} + 2y\vec{j} + 2z\vec{k}$ ve \vec{n} aşağı dönük ve S üzerinde $x^2 + y^2 + z^2 = 25$ olduğundan $\vec{n} = -\frac{x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}}{5}$ ve $(\nabla \times F) \cdot \vec{n} = -\frac{z}{5}$ olur. $S_z : S$ nin xy düzlemine izdüşümü olsun bu izdüşüm 1-1 dir. $d\sigma = \frac{\|\nabla g\|}{|\frac{\partial g}{\partial z}|} dA = \frac{5}{z} dA$ olur. $\int_S (\nabla \times F) \cdot \vec{n} \, d\sigma = \int_{S_z} -1 dA = -(S_z \text{ nin alanı})$. S_z nin çevresi $x^2 + y^2 + 4^2 = 25$ yani $x^2 + y^2 = 9$ çemberi yani orijin merkezli 3 yarıçaplı çemberdir. $\int_S (\nabla \times F) \cdot \vec{n} \, d\sigma = -9\pi$ olur.

C nin xy düzlemine izdüşümü $x^2 + y^2 = 9$ çemberi, ve izdüşümün yönü negatif olduğundan C eğrisi $x = 3 \sin t, y = 3 \cos t$ ve $z = 4 t \in [0, 2\pi]$ olarak parametrize edilebilir. $\int_C F \, dr = \int_0^{2\pi} 3 \sin t j \cdot (3 \cos t i - 3 \sin t j) dt = \int_0^{2\pi} -9 \sin^2 t \, dt = -\frac{9}{2} \int_0^{2\pi} (1 - \cos 2t) dt = -9\pi$ bulunur. $\int_S (\nabla \times F) \cdot \vec{n} \, d\sigma = \int_C F \, dr$ olduğu gösterilmiş olur.

2. Genelleştirilmiş Stokes Teoremi: $\int_\sigma d\omega = \int_{\partial\sigma} \omega$

i) $d\omega = d(xy) \wedge dz = ydx \wedge dz + xdy \wedge dz$ olur. $\sigma^*(d\omega) = (s+t)(sdt + tds) \wedge (ds - dt) + st(ds + dt) \wedge (ds - dt) = -(2st + (s+t)^2) ds \wedge dt$

ve $\phi_2(\sigma^*(d\omega)) = -(2st + (s+t)^2) = -s^2 - t^2 - 4st$ ve $\int_\sigma d\omega = \int_0^1 \int_0^1 (-s^2 - t^2 - 4st) ds dt = -\frac{1}{3} - \frac{1}{3} - 1 = -\frac{5}{3}$ olur.

ii) $\partial\sigma = \sigma_1^1 - \sigma_1^0 - \sigma_2^1 + \sigma_2^0$, $\sigma_1^1(t) = \sigma(1, t) = (t, 1+t, 1-t)$, $\sigma_1^0(t) = \sigma(0, t) = (0, t, -t)$, $\sigma_2^1(t) = \sigma(t, 1) = (t, 1+t, t-1)$

$\sigma_2^0(t) = \sigma(t, 0) = (0, t, t)$ olur.

$(\sigma_1^1)^*\omega = t(1+t)(-dt)$ ve $\int_{\sigma_1^1} \omega = \int_0^1 -t(1+t) dt = -\frac{1}{2} - \frac{1}{3} = -\frac{5}{6}$

$(\sigma_1^0)^*\omega = 0$ ve $\int_{\sigma_1^0} \omega = \int_0^1 0 dt = 0$, $(\sigma_2^1)^*\omega = t(1+t)(dt)$ ve $\int_{\sigma_2^1} \omega = \int_0^1 t(1+t) dt = \frac{1}{2} + \frac{1}{3} = \frac{5}{6}$, $(\sigma_2^0)^*\omega = 0$ ve $\int_{\sigma_2^0} \omega = \int_0^1 0 dt = 0$

$\int_{\partial\sigma} \omega = \int_{\sigma_1^1} \omega - \int_{\sigma_1^0} \omega - \int_{\sigma_2^1} \omega + \int_{\sigma_2^0} \omega = \frac{-5}{6} - 0 - \frac{5}{6} + 0 = -\frac{5}{3} = \int_\sigma d\omega$ bulunur.

3. a) $h^{-1}(t) = \int \|\alpha'(t)\| dt$ olmalıdır. $\alpha'(t) = e^t i - e^{-t} j + \sqrt{2} k$ ve $\|\alpha'(t)\| = \sqrt{e^{2t} + e^{-2t} + 2} = e^t + e^{-t} = 2 \cosh t$ ve $h^{-1}(t) = \int 2 \cosh t dt = 2 \sinh t + C$ olur $C=0$ alınırsa $h^{-1}(t) = 2 \sinh t$ ve $h(s) = \sinh^{-1}(\frac{s}{2})$ olur. $\beta(s) = \alpha(h(s)) = (e^{\sinh^{-1}(\frac{s}{2})}, e^{-\sinh^{-1}(\frac{s}{2})}, \sqrt{2} \sinh^{-1}(\frac{s}{2}))$ birim hızdadır ve α ya denktir.

b) α nın her noktası $xy = 1$ denklemini sağlar, yani α eğrisi $xy = 1$ yüzeyi üzerindedir, ama β nın noktaları $t \neq 1$ için bu yüzey üzerinde değildir. Bu yüzden $\alpha \approx \beta$ olmalıdır.

4a) $\|\alpha'(s)\| = \sqrt{(g'(s))^2 + (f'(s))^2 + (h'(s))^2} = \|\beta'(s)\| = 1$ (her s için) olduğunda α da birim hızda olur. $\kappa_\alpha = \|\alpha''\| = \|g''(s)i + f''(s)j + h''(s)k\| = \|f''(s)j + g''(s)i + h''(s)k\| = \|\beta''\| = \kappa_\beta$

b) $\beta = \alpha \circ h$ ($h : \dots\dots$ sağlayan bir fonksiyon) olsun. Varsayım her t için $\alpha'(t) \cdot u = 0$ olması demektir. $\beta'(t) = a(h(t))h'(t)$ olur. Her t için $\beta'(t) \cdot u = a(h(t))h'(t) \cdot u = h'(t)(\alpha'(h(t)) \cdot u) = h'(t)0 = 0$ olur. Bu da $\beta'(t) \perp u$ olması demektir.