

### MT 321

Diferansiyel Formlar ve Genelleştirilmiş Stokes Teoremi ile ilgili Problemler

1.  $\sigma : \{1, 2, \dots, n\} \rightarrow \{1, 2, \dots, n\}$  bir permütasyon olsun.  
 $dx_{\sigma(1)} \wedge dx_{\sigma(2)} \wedge \dots \wedge dx_{\sigma(n)} = \text{sgn}(\sigma) dx_1 \wedge dx_2 \wedge \dots \wedge dx_n$   
( $\text{sgn}$  permütasyonun işareti) olduğunu gösteriniz (tümevarımla yapılabilir).
2. (a)  $\omega = xyz dx \wedge dy$ ,  $\lambda = xy^2z dz$  ise  $\omega \wedge \lambda = \lambda \wedge \omega$  olduğunu gösteriniz.  
(b)  $\omega = ye^x dy$ ,  $\lambda = uz \cos x dx \wedge dz \wedge du$  ise  $\omega \wedge \lambda = -\lambda \wedge \omega$  olduğunu gösteriniz.
3. Her  $k, m \in \mathbb{N} \cup \{0\}$  için  $\omega \in \Omega^k(\mathbb{R}^n)$ ,  $\lambda \in \Omega^m(\mathbb{R}^n)$  ise  $\lambda \wedge \omega = (-1)^{km} \omega \wedge \lambda$  olduğunu tümevarımla gösteriniz. ( $k+m$  üzerine tümevarım ile yapılabilir)  
İpucu:  $\omega = dx_{i_1} \wedge dx_{i_2} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$  ve  $\lambda = dx_{j_1} \wedge dx_{j_2} \wedge \dots \wedge dx_{j_m}$  iken yapmak yeterlidir
4.  $\omega = ye^x dy$  ve  $\lambda = xy^2z dz$  ise  $d(\omega \wedge \lambda) = (d\omega) \wedge \lambda - \omega \wedge (d\lambda)$  olduğunu gösteriniz.
5. Her  $f, g \in \Omega^0(\mathbb{R}^n)$  için  $d(fg) = df \wedge g + f \wedge dg$  ( $=fdg + gdf$ ) olduğunu gösteriniz.
6.  $\omega \in \Omega^k(\mathbb{R}^n)$ ,  $\lambda \in \Omega^m(\mathbb{R}^n)$  ise  $d(\omega \wedge \lambda) = (d\omega) \wedge \lambda + (-1)^k \omega \wedge (d\lambda)$  olduğunu gösteriniz. (İpucu:  $\omega = f dx_{i_1} \wedge dx_{i_2} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$ ,  
 $\lambda = g dx_{j_1} \wedge dx_{j_2} \wedge \dots \wedge dx_{j_m}$  iken yapmak yeterlidir.)
7. Önceki problemleri kullanarak her  $w \in \Omega^k(\mathbb{R}^n)$  için  $d(dw) = 0$  olduğunu gösteriniz. (İpucu:  $\omega = f dx_{i_1} \wedge dx_{i_2} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$  iken yapmak yeterlidir.)
8. Tümevarım ile, her  $m \in \mathbb{N}^+$  ve her  $\omega_i \in \Omega^{k_i}$  için,  $d(dw_1 \wedge dw_2 \wedge \dots \wedge dw_m) = 0$  olduğunu gösteriniz.
9. Her  $\omega \in \Omega^k$  için  $d(dw \wedge \omega) = 0$  olduğunu gösteriniz.
10.  $\sigma : \mathbb{I}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  ( $n \geq 1$ )  $\omega \in \Omega^n(\mathbb{R}^n)$  ise ve  $\sigma$  değişkenlerden birine bağlı değilse,  $\sigma^*\omega = 0$  olduğunu gösteriniz.
11.  $F : \mathbb{I}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  lineer ise ( $n=2, 3$  için)  
 $F^*(dx_1 \wedge dx_2 \wedge \dots \wedge dx_n) = (\det F) dt_1 \wedge dt_2 \wedge \dots \wedge dt_n$  olduğunu gösteriniz.

12.  $\sigma : \mathbb{I}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $\omega = dx \wedge dy$  ise  $\sigma^*\omega = J_\sigma dt_1 \wedge dt_2$  ( $J_\sigma$  : Jakobiyan) olduğunu gösteriniz.
13.  $\sigma(s, t) = (s^2, s^2 - t, st^2)$ ,  $\omega = xy^2z dx$ ,  $\lambda = xyz dy$  olsun. Aşağıdakileri gösteriniz:  
a)  $\sigma^*(\omega \wedge \lambda) = (\sigma^*\omega) \wedge (\sigma^*\lambda)$       b)  $\sigma^*(d\omega) = d(\sigma^*\omega)$
14.  $F : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$  diferansiyellenebilir ise  $F^*(\omega \wedge \lambda) = F^*\omega \wedge F^*\lambda$  olduğunu gösterin. İpucu:  $\omega = f dx_{i_1} \wedge dx_{i_2} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$  ve  $\lambda = g dx_{j_1} \wedge dx_{j_2} \wedge \dots \wedge dx_{j_m}$  iken yapmak yeterlidir)
15.  $F : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$  diferansiyellenebilir olsun.  
(a)  $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  (diferensiyellenebilir 0- form) ise  $F^*(dg) = dF^*g$  olduğunu gösteriniz.  
(b)  $F^*(d\omega) = d(F^*\omega)$  olduğunu gösterin. ( $F^*$  in  $\wedge$  ile sıra değiştirebilme özelliğinde yararlanın,  $w = g dx_{i_1} \wedge dx_{i_2} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$  iken yapmak yeterlidir.)
16.  $\sigma_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $\sigma_1(t) = (t, t^2)$ ,  $\sigma_2 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$   $\sigma_2(x, y) = (xy, y^3, e^y)$ ,  $\omega = zuv dz$  olsun.  $\sigma_1^*(\sigma_2^*\omega) = (\sigma_2 \circ \sigma_1)^*\omega$  olduğunu gösteriniz. (Bu her zaman doğrudur)
17.  $\sigma_1^*(\sigma_2^*\omega) = (\sigma_2 \circ \sigma_1)^*\omega$  olduğunu kullanarak her  $\omega$  formu için  $(\sigma_1(\mathbb{I}^k) \subseteq \mathbb{I}^m)$  olduğunu kabul edip  $\int_{\sigma_1} \sigma_2^*\omega = \int_{\sigma_2 \circ \sigma_1} \omega$  olduğunu gösteriniz.
18.  $\sigma : \mathbb{I}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $\mu(s, t) = \sigma(t, s)$  ise her  $\omega$  2-formu için önce  $\int_\mu d\omega = - \int_\sigma d\omega$  olduğunu. Daha sonra  $\int_\mu \omega = - \int_\sigma \omega$  olduğunu gösteriniz. Bunu genelleştirebilir misiniz?
19.  $\omega_1 - \omega_2$  kapalı bir  $(k-1)$  form ise her  $\sigma$   $k$ -simpleksi için  $\int_{\partial\sigma} \omega_1 = \int_{\partial\sigma} \omega_2$  olduğunu gösteriniz.
20.  $\partial\sigma_1 = \partial\sigma_2$  ise her  $\omega$  formu için  $\int_{\sigma_1} d\omega = \int_{\sigma_2} d\omega$  olduğunu gösteriniz.
21.  $\sigma : \mathbb{I}^k \rightarrow \mathbb{R}^n$  bir  $k$ -simpleks ( $k \geq 2$ ) ve  $\sigma$ ,  $\mathbb{I}^k$  nın yüzlerinde (sınırında) sabit olsun. Her  $\omega \in \Omega^{k-1}(\mathbb{R}^n)$  için  $\int_\sigma d\omega = 0$  olduğunu gösteriniz.
22. Her  $k$ -simpleks ( $k \geq 1$ )  $\sigma$  için  $\partial(\partial\sigma) = 0$  olduğunu gösteriniz.

23.  $S = \{(x, y, z) : 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 1, z = f(x, y)\}$  yüzeyi olsun ve yukarı dönük normalerle yönlendirilsin.  $C$ ,  $S$  nin ( $S$  ile uyumlu olarak yönlendirilmiş) sınırı olsun.  $F = g_1\vec{i} + g_2\vec{j} + g_3\vec{k}$   
 $\sigma(s, t) = (s, t, f(s, t)), \omega = g_1 dx + g_2 dy + g_3 dz$  olsun.

(a)  $\int_S \nabla \times F \cdot n d\sigma = \int_C d\omega$

(b)  $\int_C F \cdot dr = \int_{\partial\sigma} \omega$

olduğunu gösteriniz.

24. (a) Her tam formun kapalı form olduğunu gösteriniz.  
(b)  $\omega$  tam ise  $F^*\omega$  nın da tam olduğunu gösteriniz.  
(c)  $\omega$  kapalı ise  $F^*\omega$  nın da kapalı olduğunu gösteriniz.  
(d)  $\omega$  kapalı değil ama  $F^*\omega$  kapalı olacak şekilde  $F$  ve  $\omega$  bulunuz.  
(e)  $\omega$  tam değil ama  $F^*\omega$  tam olacak şekilde  $F$  ve  $\omega$  bulunuz. (Kolay)